

SISTEM OPTIMASI



Oleh
ZURIMAN ANTHONY, ST. MT.

Metode Pengali Lagrange

Untuk menyelesaikan persoalan optimasi persamaan berkendala, maka fungsi lagrange nya adalah:

$$L(x, \lambda) = f(x) + \sum_{i=1}^n \lambda_i h_i(x); \lambda \rightarrow \text{pengali Lagrang}$$

Dengan ini persoalan optimasi dapat diubah menjadi persoalan optimasi tanpa kendala dalam bentuk :

$$L(x, \lambda)$$

$$(x^*, \lambda^*) \rightarrow \text{penyelesaian dari } L(x, \lambda) \Rightarrow \nabla L(x^*, \lambda^*) = 0$$

$$\frac{\partial L}{\partial x} = 0 \rightarrow \nabla f(x) + \sum \lambda_i \nabla h_i(x) = 0$$

$$\frac{\partial L}{\partial \lambda} = 0 \rightarrow h_i(x) = 0$$

Lanjutan Metode Pengali Lagrange

Menentukan Fungsi Lagrange:

Dari Persamaan Kendala:

$$4Q_1 + 2Q_2 = 60 \dots\dots\dots(\text{dari pers 1})$$

Dengan fungsi tujuan:

$$U = Q_1.Q_2 + 2Q_1 \dots\dots\dots(\text{dari pers 2})$$

Maka fungsi lagrange menjadi:

$$U = Q_1.Q_2 + 2Q_1 + \lambda (60 - 4Q_1 - 2Q_2).$$

$$U = Q_1.Q_2 + 2Q_1 + 60\lambda - 4Q_1.\lambda - 2Q_2.\lambda$$

Turunan Pertama Fungsi = 0.

$$dU/dQ_1 = f_1 = Q_2 + 2 - 4\lambda = 0 \dots\dots\dots(5)$$

$$dU/dQ_2 = f_2 = Q_1 - 2\lambda = 0 \dots\dots\dots(6)$$

$$dU/d\lambda = f_\lambda = 60 - 4Q_1 - 2Q_2 = 0 \dots\dots\dots(7)$$

Subtitusikan (5) dan (6):

$$dU/dQ_1 = Q_2 + 2 - 4\lambda = 0 \dots\dots(\text{kali } 1)$$

$$dU/dQ_2 = Q_1 - 2\lambda = 0 \dots\dots(\text{kali } 2)$$

$$\text{Jadi : } Q_2 + 2 - 4\lambda = 0 \dots\dots\dots(8)$$

$$2Q_1 - 4\lambda = 0 \dots\dots\dots(9)$$

Jadi dari hasil pers (9) ke pers (8) diperoleh:

$$Q_2 + 2 - 2Q_1 = 0$$

$$Q_2 = 2Q_1 - 2 \dots\dots\dots(10)$$

Substitusikan (10) ke Persamaan (7):

$$dU/d\lambda = 60 - 4Q_1 - 2Q_2 = 0 \dots (\text{dari pers 7})$$

Jadi:

$$60 - 4Q_1 - 2(2Q_1 - 2) = 0$$

$$60 - 8Q_1 + 4 = 0 \dots \dots \dots Q_1 = 8.$$

$$(\text{maka dari pers 7}) \dots 60 - 4(8) - 2Q_2 = 0$$

$$28 - 2Q_2 = 0 \dots \dots \dots Q_2 = 14.$$

$$U = Q_1.Q_2 + 2Q_1$$

$$= (8 \times 14) + (2 \times 8) \dots \dots \dots U = 128$$

Cara Pembuktian Optimum Maksimum atau Minimum:

Menggunakan Batasan Determinan Hessian (Burder Hessian):

$$H = \begin{vmatrix} 0 & g_1 & g_2 \\ g_1 & f_{11} & f_{12} \\ g_2 & f_{21} & f_{22} \end{vmatrix} \text{ apabila: } H > 0 \text{ (Maks)}$$
$$H = 0 \text{ (Tdk)}$$
$$H < 0 \text{ (Min)}$$

Dari persoalan sebelumnya

Menentukan Fungsi Lagrange:

Dari Persamaan Kendala:

$$4Q_1 + 2Q_2 = 60 \dots\dots\dots (\text{dari pers 1})$$

Dengan fungsi tujuan:

$$U = Q_1 \cdot Q_2 + 2Q_1 \dots\dots\dots (\text{dari pers 2})$$

Maka fungsi lagrange menjadi:

$$U = Q_1 \cdot Q_2 + 2Q_1 + \lambda (60 - 4Q_1 - 2Q_2).$$

$$U = Q_1 \cdot Q_2 + 2Q_1 + 60\lambda - 4Q_1 \cdot \lambda - 2Q_2 \cdot \lambda$$

Turunan Pertama Fungsi = 0.

$$dU/dQ_1 = f_1 = Q_2 + 2 - 4\lambda = 0 \dots\dots\dots (5)$$

$$dU/dQ_2 = f_2 = Q_1 - 2\lambda = 0 \dots\dots\dots (6)$$

$$dU/d\lambda = f_\lambda = 60 - 4Q_1 - 2Q_2 = 0 \dots\dots (7)$$



Maka diperoleh

Turunan Kedua (Turunan dari f_1 dan f_2):

$$dU/dQ_1 = f_1 = Q_2 + 2 - 4\lambda = 0 \dots\dots(1)$$

$$\underline{df_1/dQ_1 = f_{11} = 0 \text{ dan } df_1/dQ_2 = f_{12} = 1.}$$

$$dU/dQ_2 = f_2 = Q_1 - 2\lambda = 0 \dots\dots(2)$$

$$\underline{df_2/dQ_1 = f_{21} = 1 \text{ dan } df_2/dQ_2 = f_{22} = 0.}$$

$$P_{Q_1} = g_1 = 4 \text{ dan } P_{Q_2} = g_2 = 2.$$

lanjutan

$$H = \begin{vmatrix} 0 & 4 & 2 \\ 4 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 \end{vmatrix} ;$$

$$H = 0.0.0 + 4.1.2 + 2.4.1 - (2.0.2) - (1.1.0) - (0.4.4) \dots\dots\dots H = 16 > 0$$

(Optimum Maksimum)



SOAL-SOAL LATIHAN



(1). $U = 4Q_1.Q_2 - Q_2^2$ FT
 $2Q_1 + 5Q_2 = 11$ PK

(2). $U = B + 6Q_1.Q_2 - BQ_1^2 - Q_2^2$FT
 $Q_1 + BQ_2 = 19$PK

(3). $U = 16Q_1 + 26Q_2 - Q_1^2 - Q_2^2$FT
 $3Q_1 + 4Q_2 = 26$ PK

lanjutan

$$(4). U = Q_1^2 + 2Q_2^2 + 5Q_1.Q_2 \dots\dots\dots \text{FT}$$

$$5Q_1 + 10Q_2 = 90 \dots\dots\dots \text{PK}$$

Tentukan:

- a. Jumlah Q_1 dan Q_2 yang memaksimum Utilitas;
- b. Tentukan U optimum;
- c. Buktikan bahwa U Optimum Maksimum.

KOMBINASI INPUT DENGAN BIAYA TERKECIL

Formulasi Masalahnya adalah:

Meminimisasi biaya:

$C = P_1.X_1 + P_2.X_2 + \dots$ Fungsi Tujuan
(Persamaan Biaya Tertentu/ Isocost)

Dengan Kendala Quota Produksi:

$Q_0 = f (X_1, X_2) + \dots$ Pers.Kendala
(Fungsi Produksi Tertentu/ Isoquant)

Fungsi Lagrange:

$$C = P_1.X_1 + P_2.X_2 + \lambda [Q_0 - f (X_1,X_2)]$$

Menentukan Turunan Pertama Fungsi:

$$dC/dX_1 = f_1 = 0 \dots\dots\dots(1)$$

$$dC/dX_2 = f_2 = 0 \dots\dots\dots(2)$$

$$dC/d\lambda = f_3 = 0 \dots\dots\dots(3)$$

Solusi Optimal:

- a. Metode Substitusi;
- b. Metode Diferensial Total
- c. Metode Pengali Lagrange.

Contoh Soal :

Diketahui Fungsi
Tujuan (Fungsi Biaya):

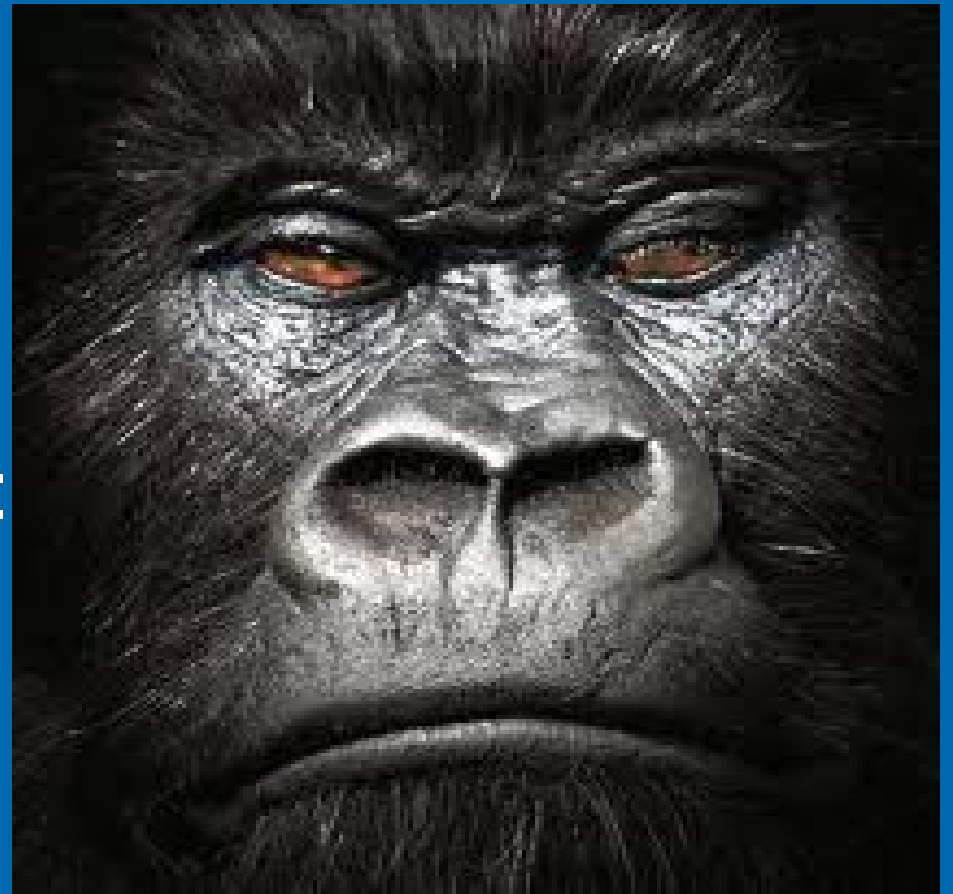
$$C = 6 X_1^2 + 3X_2^2$$

Dengan Kendala:

$$X_1 + X_2 = 18$$

Tentukan :

- a. Nilai X_1^* , X_2^* yang Meminimisasi Biaya, dan Besarnya Biaya Minimum C^* ;
- b. Buktikan C^* adalah Optimum Minimum.



Jawaban:



Fungsi Lagrange:

$$C = 6 X_1^2 + 3X_2^2 + \lambda (18 - X_1 - X_2)$$

Turunan Pertama = 0

$$dC/ dX_1 = f_1 = 12X_1 - \lambda = 0.....(1)$$

$$dC/ dX_2 = f_2 = 6X_2 - \lambda = 0.....(2)$$

$$dC/ d \lambda = f_3 = 18 - X_1 - X_2 = 0(3)$$

Cara Pembuktian Optimum Maksimum atau Minimum:

Menggunakan Batasan Determinan Hessian (Burder Hessian):

$$H = \begin{vmatrix} 0 & g_1 & g_2 \\ g_1 & f_{11} & f_{12} \\ g_2 & f_{21} & f_{22} \end{vmatrix} \text{ apabila: } H > 0 \text{ (Maks)}$$
$$H = 0 \text{ (Tdk)}$$
$$H < 0 \text{ (Min)}$$

Menentukan Optimum Maksimum/Minimum

$$f_1 = 12X_1 - \lambda = 0 \dots\dots f_{11} = 12 \text{ dan } f_{12} = 0;$$

$$f_2 = 6X_2 - \lambda \dots\dots\dots f_{21} = 0 \text{ dan } f_{22} = 6.$$

Pers. Kendala: $1.X_1 + 1.X_2 = 18$; jadi:

$$g_1 = 1 \text{ dan } g_2 = 1.$$

Determinan Hessian:

$$H = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 12 & 0 \\ 1 & 0 & 6 \end{vmatrix} = -18 < 0 \text{ (Minimum).}$$

Semoga Sukses

